



**UNIVERSITÉ DE LIÈGE**  
**Faculté des Sciences**  
**Département de Géographie**

**Création d'un Modèle Numérique Dynamique de Surface  
(MNDS) à l'aide de l'algorithme de la *Direct Linear  
Transformation* (DLT) et détermination des champs de  
vitesses de l'écoulement à partir d'appareils vidéographiques**

---

**ERRATUM**

---

*Date de défense : Septembre 2018*

*Promoteur : Y. CORNET*

*Co-promoteur : B. DEWALS*

*Lecteurs : P. ARCHAMBEAU & G. HOUBRECHTS*

*Mémoire présenté par :*

***Manon DECALF***

*pour l'obtention du titre de :*

***Master en Sciences géographiques, orientation  
géomatique et géométrie, à finalité spécialisée***

Ce document contient les quelques modifications a apportées à la version finale du mémoire.

**Page 56** : Modifications de la section III. 4. 2. :

L'équation [27] devient :

$$\rho \cdot V_{im} = m \quad [28]$$

Où,  $\rho$  : masse volumique de l'eau à température et pression standards (997 kg/m<sup>3</sup>)

$V_{im}$  : volume immergé du flotteur

$m$  : masse du flotteur (0.002 kg)

En remplaçant dans l'équation [28] le volume immergé du flotteur, on obtient :

$$\frac{\rho \cdot \pi \cdot h_{im}^2 \cdot (3R - h_{im})}{3} = m \quad [29]$$

Avec,  $R$  : rayon du flotteur (0.0095 m)

$h_{im}$  : partie immergée du flotteur

En résolvant l'équation [29], on obtient une valeur de 0.0102 m pour la partie immergée du flotteur. En soustrayant cette valeur par le rayon du flotteur, on obtient une correction positive de 0.0007 m à appliquer à la composante verticale de la position des flotteurs.

**Page 62** : Tableau 9 : le temps de pose de 200 secondes doit être modifié par 1/200 seconde.

**Page 67 et 68** : Changement d'unité concernant le débit : [m<sup>3</sup>/s] en [l/s].